Defi Star Tour アプリのご使用方法

ご使用前の準備

- アプリインストール Google Play アプリを起動し、検索で "Defi Star Tour" と入力しすると検索できますので、インストールしてください。
- ② Smart Adapter とのペアリング Smart Adapter の動作表示インジケータが1秒に1回の点滅をしていることを確認し、携帯端末の Bluetooth 設定から端末のスキャンを行って、"Defi BT-Adp **BT アドレス**"とペアリングしてください。ペアリング時に PIN コードを要求されたら、"0123"を入力してください。ペアリング方法の詳細は携帯端末の取扱説明書を参照ください。

【Smart Adapter との接続】

 アプリを起動しますと使用許諾が表示されますので、記載事項に同意していただけましたら、『同意する』を タッチしてください。



注: SD カードがないとアプリが動作しません。

 ② 携帯端末のメニュースイッチを押すと画面下にメニューバーが表示されるので、『通信』にタッチし、 『Defi BT-Adp **BT アドレス**』が表示されるので、タッチしてください。



コックピットイメージ



- ① 車速表示部
- 2 サークルゲージ左 表示機種変更可
- ③ サークルゲージ右 表示機種変更可
- ④ バーゲージ左 表示機種変更可
- ⑤ バーゲージ右 表示機種変更可
- 6 縦 G ゲージ
- ⑦ 横Gゲージ
- ⑧ レベル表示、距離カウンタ表示
- ⑨ ステージ名称(MARS、SATURN、EARTH)
- 1 REC タイム表示(ADVANCE システムにリンク接続して使用の場合)
- ① インフォメーション表示(ワーニング状態表示、ウォームアップ状態表示)



レベルは1からスタートし、最高レベルは10までです。

距離カウンタが最大までカウントされると、ワープ(画面遷移)します。

レベル表示部分をタッチすると、レベル初期化確認ダイアログが表示されます。

『ワープ条件の説明』

良い運転(Gセンサーの増減が少ない)を継続して走行した場合、良いワープ(画面遷移) 悪い運転(Gセンサーの増減が大きい)を検出した場合、悪いワープ(画面遷移) STAGE EARTH で良い運転を継続すると、レベルがアップします STAGE MARS で悪い運転を行うと、レベルがダウンします。 レベルが高いほうが、良い運転の範囲が厳しくなり、距離カウントがされにくくなります。

【表示機種変更】

表示画面の機種表示4箇所について、表示を変更したい数値表示部分をタッチすると、表示機種を選択できます。 中央の車速表示部分は変更できません。

・表示変更可能4箇所で、選択できる機種

ADVANCE とリンク接続時

車速、タコ、ターボ、インマニ、油圧、燃圧、油温、水温、排気温度、電圧、ギアポジション OBD II 接続時

車速、タコ、ターボ、インマニ、燃圧、水温、電圧、

スロットル開度、吸気温度、ギアポジション

※ OBD II 接続時の表示機種は、車種によって表示できるものとできないものがあります。







【ワーニング設定】 ADVANCE コントロールユニットスイッチでの操作(スライドスイッチ: SET、WARN SET スイッチ単押し)



デジタル数値機種がワーニング状態と判定されると赤色で表示され、タコメーターがワーニング状態と判定されると、 タコインジケータが赤色で表示されます。

詳細は ADVANCE コントロールユニットの操作説明を読んでください。 設定が終了したら、スライドスイッチを REAL の位置に移動してください。

【システム設定】 ADVANCE コントロールユニットスイッチでの操作(スライドスイッチ: SET、WARN SET スイッチ長押し)



コントロールユニットの UP/DOWN スイッチで項目を選択し、WARN SET スイッチを押すと設定内容を変更できます。 設定が終了したら、スライドスイッチを REAL の位置に移動してください。

表示	設定	設定値
UNIT	単位設定	*
SPEED PLUSES	車速パルス設定	2,4,8,16,FREE
ENGINE CYLINDERS	気筒数設定	1,2,3,4,5,6,8
TACHO RESPONSE	タコメーターレスポンス設定	HIGH,MID,LOW
DIMMER	調光設定	*
SPECIAL MODE	スペシャルモード設定	*
WARM UP MODE	ウォームアップ設定	*
CLOCK	時計設定	*

※ADVANCE ZD での設定項目で、本アプリでは設定できません。

車速パルス設定

車の仕様に応じて変更する必要があります。日産車以外では4パルス設定に設定してください。 車速パルスが分からない場合や、補正したい場合は FREE を選択し、60km/h で走行中に その時入力されている車速パルス情報を 60km/hと記憶して設定することができます。

気筒数設定
 エンジン気筒数に合わせて設定してください。
 (点火信号を入力している場合は、1または2気筒設定で正常に動作する場合が多いです。)
 タコメーターレスポンス設定
 タコメーターの応答性を設定します。HIGH にすると応答性が速く、LOW にすると遅くなります。

【車速、ターボ計、タコメーターのフルスケール変更】メニュースイッチ→『設定』→

『車速スケール』

『ターボスケール』 『タコスケール』

- :車速のフルスケールを 180、240、300、400km/hの 4 種類から選択できます。
 - :ターボ計のフルスケールを 200kPa、120kPa の 2 種類から選択できます。

:タコメーターのフルスケールを 5,000、7,000、9,000、11,000rpm の 4 種類からから選択できます。



ላ ላ 🛎 🁙 🦻 🖻	X 👫 🚛 10:44	ት ት 🝃 🏶 🏟 🖪	X 👫 🚛 10:44
x-9-******		×->- () タコスケール	
車速 () ターボスケール 180km		車速 180km 7000RPM	۲
タコ 120kPa		タコ 9000RPM	۲
9— 200kPa	۲	ター 11000DDM	
200kP2 ワーニン キャン	セル	2008P 11000RPM	
∩₽∩∽−−ヽノグ設完値入力			

【OBD ワーニング設定】 メニュースイッチ→『設定』→

OBD IIに接続して使用してる場合に、OBD ワーニング設定が有効になります。

ℾℸ₳сно』	:エンジン回転数のワーニング設定	0 ~ 11,000rpm
『TURBO/IN-MANI』	:吸気圧のワーニング設定	−100 ~ 155kPa
『FUEL PRESS』	:燃圧のワーニング設定	0 ~ 600kPa
『WATER TEMP』	:水温のワーニング設定	0 ∼ 150°C
[THROTTLE]	:スロットル開度のワーニング設定	0 ~ 100%

【ウォームアップ設定】メニュースイッチ→『設定』→

- 『ウォームアップ表示』 : 水温、油温、水温+油温、OFF のいずれかを選択します。 ウォームアップ表示で選択された機種は、以下の設定温度に達するまでウォームアップ中 (暖気中)と判断され、デジタル表示値が青色で表示されます。 『水温設定値』 : 0~150℃(32~302°F)の範囲で設定できます。
- 『油温設定値』 : 0~150℃(32~302°F)の範囲で設定できます。





ウォームアップ中表示

【ギアポジション設定】メニュースイッチ→『設定』→

『ギアポジション表示』

チェックボックスにチェックすると、ON になります。
 ギアポジション表示を ON にすると、メーター表示画面でワーニング
 インジケーターの位置に、現在のギアポジションが表示されます。
 最高ギアが何速まであるかを設定します。

『ギアポジション適用範囲』

『ギアポジション算出用車速入力』 : 各ギアポジションで、エンジン回転数が 2,000rpm のときの車速値がいくつかを 入力します。この設定を行わないと、ギアポジションが正確に表示されません。





【システム設定】メニュースイッチ→『設定』→

- 『Bluetooth 自動接続』
 : チェックボックスにチェックすると、ON になります。
 Bluetooth 自動接続を ON に設定すると、アプリ起動中に Smart Adapter との
 接続が切断されている場合に、自動で接続されるように動作します。
- 『使用許諾契約書スキップ』 チェックボックスにチェックすると、アプリ起動時に表示される使用許諾ウィンドウが 表示されません。
- 『パワーセーブモード』 チェックボックスにチェックすると、スマートアダプターと接続中に、車速 0km/h が 10 秒以上続いたときに、バックライトを自動で暗くして消費電流を減らします。 ただし、携帯端末の機種によって正常に動作しない場合があります。
- 『OBD 車速補正』
 OBD II に接続して使用している場合に有効になります。
 OBD II から入力した車速値に対して、-10%~+10%の範囲で補正できます。
 初期値 : 3%

⊉ ⊉ ≈ 👙 🦻 🛱		💲 👯 📶 🗺 11:01
ハワ on	() OBD車速補正	0
OBD	3%	۲
取付	4%	۲
表示設定	5%	۲
OFF	キャンセル	

『取付位置キャリブレーション』

: 携帯端末の G センサーを取り付け位置に応じてキャリブレーションします。 設置された状態での前後左右 Gを0として記憶します。



'13. 7-1